

**LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : PROSIDING**

Judul Karya Ilmiah (paper) : Quasi-ARX NN Based Adaptive Control Using Improved Fuzzy Switching Mechanism for Nonlinear Systems

Jumlah Penulis : orang

Status pengusul : penulis pertama/penulis ke..../penulis korespondensi...**

Identitas Prosiding : a. Nama Prosiding :
 b. ISBN/ISSN :
 c. Tahun, Terbit, Tempat Pelaksanaan:
 d. Penerbit/organizer :
 e. Alamat repository PT/web Internasional :
 f. Terindeks di (jika ada) :

Kategori Publikasi Makalah *Prosiding* Forum Ilmiah Internasional

Buku (beri \checkmark pada kategori yang *Prosiding* Forum Ilmiah Nasional

tepat)

Hasil Penilaian *Peer Review*

Komponen Yang Nilai	Nilai Maksimal Prosiding		Nilai Yang Diperoleh
	Internasional <input type="checkbox"/>	Nasional <input type="checkbox"/>	
a. Kelengkapan unsur isi paper (10%)			
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)			
c. Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi (30%)			
d. Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/buku (30%)			
Total = (100%)	15		0
Nilai Pengusul =			0

Catatan Penilaian paper oleh Reviewer :

similarity index = 50%

Tanggal, bulan, tahun..
 Reviewer ½**

Tanda Tangan..... 

NIP..... Dr. Eng. I Putu Sindhu Asmara, ST., MT.

Unit Kerja..... NIP 197004091995011001 Lektor Kepala / IV/a
 Politeknik Perkapalan Negeri Surabaya

*dinilai oleh dua Reviewer secara terpisah

**Coret yang tidak perlu

LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : PROSIDING

- Judul Karya Ilmiah (paper) : Quasi-ARX NN Based Adaptive Control Using Improved Fuzzy Switching Mechanism for Nonlinear Systems
- Jumlah Penulis : 3 (tiga) orang
- Status pengusul : penulis pertama/~~penulis ke-~~ /~~penulis korespondensi~~ **
- Identitas Jurnal Ilmiah:
- g. Nama Prosiding : Proc. 19th International Symposium on Artificial Life and Robotics (AROB 2014)
- h. ISBN/ISSN :
- i. Tahun terbit, tempat : 2014, Beppu, Japan
- j. Penerbit /Organiser : The Institute of Electrical Engineers of Japan (IEEE, Japan) and The Institute of Electronics, Information and Communication Engineers (IEICE, Japan)
- k. Alamat repository PT/web Internasional : https://isarob.org/symposium/index.php?main_page=arob19
- l. Terindeks di (jika ada) :
- Kategori Publikasi Makalah *Prosiding* Forum Ilmiah Internasional
 Prosiding Forum Ilmiah Nasional

Hasil Penilaian Peer Review

Komponen Yang Nilai	Nilai maksimal		Nilai Yang Diperoleh
	Internasional	Nasional	
a. Kelengkapan unsur (10%)	1.5		0
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	4.5		0
c. Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi (30%)	4.5		0
d. Kelengkapan unsur dan kualitas prosiding (30%)	4.5		0
Total = (100%)	15		0
Nilai Pengusul = (60%)			0

Catatan Penilaian artikel oleh Reviewer :

Paper ini mempunyai kemiripan yang sangat tinggi (50%) dengan Wang, Lan. "Study on adaptive control of nonlinear dynamical systems based on quasi-ARX models", DSpace at Waseda University, 2013 sehingga dinilai nol karena diindikasikan terjadi plagiasi.

Surabaya, 18 Juli 2019

Reviewer,



Ir. Wiwik Dwi Pratiwi, MT
 NIP. 196611251992032002

Unit Kerja: Politeknik Perkapalan Negeri Surabaya
 Lektor Kepala / IV/b