

LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : PROSIDING

Judul Karya Ilmiah (paper) : The State-Dynamic-Error-Based Switching Control under Quasi-ARX Neural Network Model

Jumlah Penulis : orang

Status pengusul : penulis pertama/penulis ke..../penulis korespondensi... **

Identitas Prosiding :

- a. Nama Prosiding :
- b. ISBN/ISSN :
- c. Tahun, Terbit, Tempat Pelaksanaan:
- d. Penerbit/organizer :
- e. Alamat repository PT/web Internasional :
- f. Terindeks di (jika ada) :

Kategori Publikasi Makalah Prosiding Forum Ilmiah Internasional

Buku (beri \surd pada kategori yang tepat) Prosiding Forum Ilmiah Nasional

Hasil Penilaian Peer Review

Komponen Yang Nilai	Nilai Maksimal Prosiding		Nilai Yang Diperoleh
	Internasional <input checked="" type="checkbox"/>	Nasional <input type="checkbox"/>	
a. Kelengkapan unsur isi paper (10%)			
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)			
c. Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi (30%)			
d. Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/buku (30%)			
Total = (100%)	15		0
Nilai Pengusul =			0

Catatan Penilaian paper oleh Reviewer :

Similarity = 36 %

Tanggal, bulan, tahun..
 Reviewer 1/2**

Tanda Tangan.....

NIP..... Dr. Eng. I Putu Sindhu Asmara, ST., MT.

Unit Kerja..... NIP 197004091995011001

Lektor Kepala / IV/a
 Politeknik Perkapalan Negeri Surabaya

*dinilai oleh dua Reviewer secara terpisah

**Coret yang tidak perlu

LEMBAR
HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW
KARYA ILMIAH : PROSIDING

Judul Karya Ilmiah (paper) : The State-Dynamic-Error-Based Switching under Quasi-ARX Neural Network Model

Jumlah Penulis : 3 orang

Status pengusul : penulis pertama

Identitas Jurnal Ilmiah:

a. Nama Prosiding : The 20th. International Symposium of Artificial Life and Robotic (AROB 20th. 2015)

b. ISBN/ISSN :

c. Tahun terbit, tempat : 2015, Beppu, Japan

d. Penerbit /Organiser : IEEE

e. Alamat repository PT/web Internasional : https://isarob.org/symposium/index.php?main_page=arob20

f. Terindeks di (jika ada) :

Kategori Publikasi Makalah :

Prosiding Forum Ilmiah Internasional

Prosiding Forum Ilmiah Nasional

Hasil Penilaian Peer Review

Komponen yang dinilai	Nilai maksimal		Nilai Yang Diperoleh
	Internasional <input checked="" type="checkbox"/>	Nasional <input type="checkbox"/>	
a. Kelengkapan unsur (10%)	1.5		0
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	4.5		0
c. Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi (30%)	4.5		0
d. Kelengkapan unsur dan kualitas prosiding (30%)	4.5		0
Total = (100%)	15		0
Nilai Pengusul =			0

Catatan Penilaian artikel oleh Reviewer :

Paper memiliki kemiripan yang tinggi (36%) dengan: Jami'in, Mohammad Abu, Imam Sutrisno, Jinglu Hu, Norman Bin Mariun, and Mohd Hamiruce Marhaban. "An adaptive predictive control based on a quasi-ARX neural network model", 2014 13th International Conference on Control Automation Robotics & Vision (ICARCV), 2014. Sehingga diduga terjadi plagiasi dalam penulisan paper ini.

Surabaya, 18 Juli 2019

Reviewer,



Ir. Wiwik Dwi Pratiwi, MT

NIP. 196611251992032002

Unit Kerja: Politeknik Perkapalan Negeri Surabaya

Lektor Kepala IV/b