

**LEMBAR**  
**HASIL PENILAIAN SEJAWAT SEBIDANG ATAU PEER REVIEW**  
**KARYA ILMIAH : PROSIDING**

Judul Karya Ilmiah (paper) : The Cascade Linear Quadratic Gaussian (LQG) Controller for Automatic Landing Systems in Aircraft  
 Jumlah Penulis : 1 orang  
 Status pengusul : penulis pertama/penulis ke-.../penulis korespondensi...\*\*  
 Identitas Prosiding : a. Nama Prosiding : 2020 International Conference on Applied Science and Technology (iCAST), IEEE,  
 b. ISBN/ISSN : 978-1-5386-7408-6  
 c. Tahun, Terbit, Tempat Pelaksanaan: 2021, Padang Ind.  
 d. Penerbit/organizer : IEEE  
 e. Alamat repository PT/web Internasional :  
<https://ieeexplore.ieee.org/document/9557592>  
 f. Terindeks di (jika ada) : IEEE, Scopus

Kategori Publikasi Makalah  *Prosiding* Forum Ilmiah Internasional .....  
 Buku (beri  $\surd$  pada kategori yang  *Prosiding* Forum Ilmiah Nasional .....  
 tepat)

Hasil Penilaian *Peer Review*

Komponen Yang Nilai	Nilai Maksimal Prosiding		Nilai Yang Diperoleh
	Internasional <input checked="" type="checkbox"/>	Nasional <input type="checkbox"/>	
a. Kelengkapan unsur isi paper (10%)	2.5		$2.5 \times 100\% = 2.5$
b. Ruang lingkup dan kedalaman pembahasan (30%)	7.5		$7.5 \times 80\% = 6$
c. Kecukupan dan kemutakhiran data/informasi dan metodologi (30%)	7.5		$7.5 \times 90\% = 6.75$
d. Kelengkapan unsur dan kualitas terbitan/buku (30%)	7.5		$7.5 \times 100\% = 7.5$
<b>Total = (100%)</b>	25		22.75
<b>Nilai Pengusul =</b>	$100\% \times 22.75 / 1$		22.75

**Catatan Penilaian paper oleh Reviewer :** paper ini menggunakan kontrol Linear Quadratic Gaussian untuk tracking pada sistem pendaratan otomatis. Model dinamis untuk pendaratan pesawat disederhanakan sebagai persamaan gerak periode pendek yang dinyatakan sebagai fungsi transfer.

Surabaya, 15 Nopember 2021



Dr. Eng. I Putu Sindhu Asmara, ST., MT.  
 NIP 19700409 199501 1 001 – Lektor Kepala  
 Unit Politeknik Perkapalan Negeri Surabaya